

#### PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 04312469 A

(43) Date of publication of application: 04.11.92

(51) Int. CI

A61M 5/178 A61M 5/315

(21) Application number: 03080016

(22) Date of filing: 12.04.91.

(71) Applicant:

MATSUSHITA ELECTRIC WORKS

LTD

(72) Inventor:

KIMURA ROKUSABURO YUGAWA KAZUHIKO

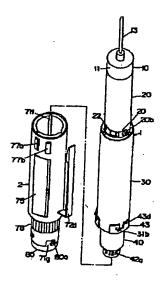
#### (54) PEN TYPE INJECTION DEVICE

#### (57) Abstract:

PURPOSE: To prevent the wasteful leakage of a chemical by preventing a motor from being started while in nonuse.

CONSTITUTION: A cartridge filled with a chemical and a pressing means pressing the cartridge via motor serving as a driving source are stored in a slender cylindrical barrel 1. A circuit section controlling the motor and a battery are stored in a slender cylindrical cap 2 removably connected to the barrel 1. One end section of the barrel 1 is connected to the cap 2 so that an injection needle 10 is covered by the cap 2 while in nonuse. When the other end section of the barrel 1 is connected to the cap 2, the barrel 1 and the cap 2 are electrically connected while in use.

COPYRIGHT: (C)1992,JPO&Japio



THIS PAGE BLANK (USPTO)

## 公 開 特 許 公 報 (A)

## (11)特許出願公開番号

### 特開平4-312469

(43)公開日 平成4年(1992)11月4日

					· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
(51) Int,Cl.*		識別記号	庁内整理番号	FI ·	•	技術表示箇所
A 6 1 M	5/178		•			以所以小面所
	· · · - <del>-</del>					
	5/315		7720 – 4 C		•	
			7720 - 4 C	A 6 1 M 5 / 19	<b>.</b>	

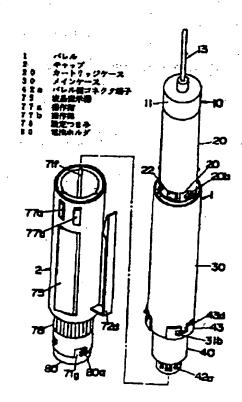
		審査請求 未請求 請求項の数23(全 22 頁)
(21)出願番号	特順平3-80016	(71)出願人 000005832
(22)出顧日	平成3年(1991)4月12日	松下電工株式会社 大阪府門真市大字門真1048番地
	•	(72)発明者 木村 六三郎
	•	大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株 式会社内
		(72)発明者 湯川 和彦
		大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株 式会社内
•		(74)代理人 弁理士 石田 長七 (外2名)

#### (54)【発明の名称】 ペン型注射装置

#### (57) 【要約】

【目的】非使用時にはモータが起動されないようにする ことによって、薬液が無駄に濡れるのを防止する。

【構成】薬液が充填されたカートリッジと、モータを駆 動源としてカートリッジを押圧する押圧手段とを、細長 円筒状のパレル1に内蔵する。モータを制御する回路部 および電池をパレル1に対して着脱自在に結合される細 長円筒状のキャップ2に内蔵する。非使用時にはキャッ プ2によって注射針10を覆うようにパレル1の一端部 にキャップ2を結合する。使用時には、パレル1の他端 部にキャップ2を結合すると、バレル1とキャップ2と が電気的に接続される。



30

40

#### 【特許請求の範囲】

薬液が充填され内容積が可変であるカー 【請求項1】 トリッジと、電気エネルギにより駆動される駆動源を備 えカートリッジの内容積を縮小するようにカートリッジ の一部を押圧する押圧手段と、薬液をカートリッジから 外部に注出する中空針状のカニューレと、押圧手段を制 御する制御回路部と、押圧手段および制御回路部の電源 となる電池とを細長円筒状の筐体に配設したペン型注射 装置において、筐体は、カートリッジおよび押圧手段を 内蔵するとともにカニューレを軸方向の一端部から突出 させた細長円筒状のパレルと、制御回路部および電池を 内離した細長円筒状のキャップとからなり、キャップ は、パレルの軸方向の一端部に結合されてカニューレを 匿う状態と、パレルの軸方向の他端部に結合されて回路 郎および電池と押圧手段とを電気的に接続する状態とが 選択可能なように、パレルの軸方向の両端部に対して着 脱自在に結合されることを特徴とするペン型注射装置。

【請求項2】 バレルはバレル側コネクタ端子を備え、 キャップはバレルへの着脱に伴ってバレル側コネクタ端子に着脱自在に結合されるキャップ側コネクタ端子を備え、バレル側コネクタ端子とキャップ側コネクタ端子とを介してバレルとキャップとの間の電気的な接続がなされることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

【請求項3】 キャップの軸方向の一端面はパレルの軸方向の各端部が挿入可能となるように開放され、パレルは軸方向においてカニューレが突出する一端部とは反対側の端部にパレル側コネクタ端子を備え、キャップは軸方向において開放側の一端部とは反対側の端部の内側にキャップ側コネクタ端子を備えて成ることを特徴とする請求項2記載のペン型注射装置。

【請求項4】 パレルは、カートリッジを内蔵しカニューレが突設される円筒状のカートリッジケースと、押圧手段を内蔵する円筒状のメインケースとを同軸上に配列するとともに着脱自在に結合して形成されることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

【請求項5】 カートリッジケースとメインケースとの 着脱を検出する着脱検出手段が設けられて成ることを特 徴とする請求項4記載のペン型注射装置。

【請求項6】 制御回路部は、着脱検出手段によりカートリッジケースがメインケースに結合されていることが検出されているときには、押圧手段がカートリッジを押圧する向きにモータの回転方向を設定し、着脱検出手段によりカートリッジケースがメインケースから離脱したことが検出されたときには、押圧手段がカートリッジから離れる向きにモータを回転させることを特徴とする請求項5記載のペン型注射装置。

【請求項7】 着脱検出手段は、カートリッジケースとメインケースとの結合部位において、カートリッジケースに固着した第1の永久磁石片と、メインケースに固定され第1の永久磁石片からの磁束の有無に対応した信号 50

を出力する第1の磁気センサとにより構成されて成ることを特徴とする請求項5または請求項6記載のペン型注

【請求項8】 カートリッジは、バレルの軸方向においてカニューレに向かって押圧されることにより薬液が注出されるように形成され、押圧手段は、駆動液であるモータと、モータの出力軸に結合された減速装置と、減速装置の出力軸の回転運動を減速装置の出力軸の軸方向への直進運動を行う部位に結合されカートリッジに押圧力を作用させる押圧子とを備え、モータの出力軸と、減速装置の出力軸と、直進装置の中心線と、押圧子の中心線とは、バレルの中心線の上に配列されることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

【請求項9】 減速装置は、モータの出力軸に結合された主動歯車と、モータの出力軸に平行な複数本の支軸を備えたキャリアと、各支軸にそれぞれ回動自在に軸支され主動歯車に鳴合する複数個の遊星歯車と、パレルの内周面に一体に形成され遊星歯車に鳴合する内歯車とからなり、キャリアに直進装置が結合されることを特徴とする請求項8記載のペン型注射装置。

【請求項10】 直進装置は、減速装置の出力側に結合されて回転するリードねじと、リードねじに集合しリードねじの回転によりリードねじの軸方向に移動する直進子と、直進子に一端部が結合され他端部に押圧子が結合された押し排とからなることを特徴とする請求項8記載のペン型注射装置。

【請求項11】 減速装置は、モータの出力軸に結合された主動歯車と、モータの出力軸に平行な複数本の支軸を周部に備えた円板状のキャリアと、各支軸にそれぞれ回動自在に軸支され主動歯車に鳴合する複数個の遊量歯車と、パレルの内局面に一体に形成され遊量歯車に鳴合する内歯車とからなり、直進装置は、リードねじと、リードねじに螺合しリードねじの回転によりリードねじの軸方向に移動する直進子と、直進子に一端部が結合された押し棒とからなり、キャリアは支軸が突設された原とは反対傷の面の中心部に突出する連結台を備え、連結台の先端面には非円形に関ロする連結穴が穿設され、リードねじの一端部には連結穴に嵌合する請求項8記載のペン型注射装置。

【請求項12】 押圧子が、あらかじめ規定された移動 範囲の各端末位置のうち、カートリッジの押圧量が最大 になる前端位置に到達したことを検出する前端検出手段 と、後端位置に到達したことを検出する後端検出手段と が設けられて成ることを特徴とする請求項8記載のペン 型注射装置。

【請求項13】 制御回路部は、モータの回転中に前端 検出手段と後端検出手段とのいずれか一方によって押圧

子が前端位置と後端位置とのいずれまた到達したことが 検出されるとモータを停止させることを特徴とする請求 項12記載のペン型注射装置。

【請求項14】 前端検出手段および後端検出手段は、 直進子に固定された第2の永久磁石片と、パレルに固定 され押圧子が前端位置に到達したときに第2の永久磁石 片からの磁束を検出して信号を出力する第2の磁気セン サと、パレルに固定され押圧子が後端位置に到達したと きに第2の永久磁石片からの磁束を検出して信号を出力 する第3の磁気センサとから成ることを特徴とする請求 項12記載のペン型注射装置。

【請求項15】 パレルは、カートリッジを内蔵しカニ ューレが突設される円筒状のカートリッジケースと、押 圧手段を内蔵する円筒状のメインケースとを同軸上に配 列するとともに着脱自在に結合して形成され、メインケ ースには、カートリッジケースに固着した第1の永久磁 石片からの磁束の有無に対応した信号を出力する第1の 磁気センサと、あらかじめ規定された移動範囲の各端末 位置のうちカートリッジの押圧量が最大になる前端位置 に押圧子が到達したときに直進子に固定された第2の永 ○久磁石片からの磁束を検出して信号を出力する第2の磁 気センサと、押圧子が後端位置に到達したときに第2の 永久磁石片からの磁束を検出して信号を出力する第3の 磁気センサとが固定され、メインケースに設けたパレル 何コネクタ端子と、キャップに設けられバレルとの着脱 に伴ってパレル側コネクタ端子に着脱自在に結合される キャップ側コネクタ端子とを介してパレルとキャップと の間の電気的な接続がなされ、メインケースの周壁の要 所には各磁気センサおよびモータとバレル側コネクタ端 子とを接続する導電部が形成されて成ることを特徴とす る請求項8記載のペン型注射装置。

【請求項16】 キャップは、円筒状の内側キャップと、内側キャップの外周面をほぼ全面に亙って覆う円筒状のキャップカバーとを備え、内側キャップの外周面には、制御回路部を構成する回路部品が表面実装される準電部が形成されて成ることを特徴とする請求項1記載のベン型注射装置。

【調求項17】 電池を内蔵する円筒状の電池ホルダが、内側キャップと同軸上に配列されるとともに内側キャップに着脱自在に結合されて成ることを特徴とする請求項16記載のペン型注射装置。

【調求項18】 キャップは、円筒状の内側キャップと、内側キャップの外周面をほぼ全面に亙って覆う円筒状のキャップカバーと、内側キャップと同軸上に配列され内側キャップに着脱自在に結合される電池を内離した電池ホルダとを備え、内側キャップには、制御回路部を構成する回路部品が表面実装されるとともに電池に電気的に接続される導電部と、バレルに設けたバレル側コネクタ端子に着脱自在に結合されてバレルとキャップとの間の電気的な接続を行うキャップ側コネクタ端子とが設 50

けられ、上記導電部はエヤップ側コネクタ端子に電気的に接続されて成ることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

【請求項19】 制御回路部は、現在時刻を計時する時計手段と、薬液を注出する注出時刻および注出量を設定する設定手段と、設定された注出時刻および注出量を記憶する記憶手段とを備え、設定手段は、時間に関する操作と注出量に関する操作とを択一的に選択するモード選択スイッチと、設定つまみの回転方向および回転角に対応した設定値を発生する回転スイッチとを備えて成ることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

【請求項20】 回転スイッチの設定つまみは、キャップの外周面に回動自在に装着されて成ることを特徴とする請求項19記載のペン型注射装置。

【請求項21】 制御回路部は、現在時刻を計時する時計手段と、藻液を注出する注出時刻および注出量を設定する設定手段と、設定された注出時刻および注出量を記憶する記憶手段と、注出時刻になったことを報知する報知手段と、藻液の注出を開始させるように操作するスタート手段とを備え、注出時刻よりも前にはスタート手段の操作が無効にされることを特徴とする請求項1記載のベン型注射装置。

【請求項22】 スタート手段は、キャップの軸方向におけるパレルに結合される端部とは反対側の端面に進退自在に突出するスイッチ釦により開閉されるスタートスイッチであることを特徴とする請求項21記載のペン型注射装置。

【請求項23】 制御回路部は、現在時刻を計時する時計手段と、薬液を注出する注出時刻および注出量を設定する設定手段と、設定された注出時刻および注出量を記憶する記憶手段と、現在時刻、注出時刻、注出量などを表示する表示手段と、薬液の注出を開始させるように操作するスタート手段とを備え、設定手段は、時間に関する操作を選択する注出量スイッチと、注出量に関する操作を選択する注出量スイッチとを備え、時間スイッチと混合に注出時刻および注出量を設定する設定状態と、記憶手段に記憶された注出時刻および注出量を表示手段に表示する確認状態と、記憶手段に記憶された注出時刻および注出量を消去する消去状態とが選択されることを特徴とする請求項1記載のペン型注射装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、内容量が可変である力 ートリッジ内に充填されたインシュリン等の薬液を、注 射針を介して注出するペン型注射装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来より、この種の注射装置として、デ シンマークのノポインダストリ(Novo-Industri)よりノポ

40

.

ペン (NovoPen) という商品名で提供されているものがある。この注射装置は、商品名より想起されるようにペン型に形成されており、糖尿病等の患者が携帯しやすい形状を有している。

【0003】この注射装置は、図20および図21に示すような形態を有し、カニューレ12を一端部に突設したパレル1、と、パレル1、に着脱自在に結合されるキャップ2、とを備えている。携帯時には、図20に示すように、カニューレ12を覆う形でキャップ2、をパレル1、に結合することによってカニューレ12を保護すりる。また、使用時には、図21に示すように、キャップ2、をパレル1、の反対側に結合してキャップ2、に設けた押釦3、(図20参照)を押すことによって、パレル1、に内蔵された薬液入りのカートリッジ(図示せず)を加圧し、一定量の薬液がカニューレ12から注出されるように構成されている。

【0004】しかしながら、この注射装置では、押卸3、を押圧する力を利用してカートリッジを加圧し、かつ、薬液の注出量を定量化するために機械的な手段を用いているものであるから、薬液の注出量が必ずしも一定しないという問題がある。このような問題を解決するものとして、特開昭63-286166号公報に開示された注射装置のように、モータの駆動力を利用してカートリッジを加圧するものが提供されている。この注射装置では、モータの回転量を制御すれば、薬液の注出量を正確に制御できるのである。

#### [0005]

【発明が解決しようとする課題】上述した特開昭63-286166号公報に開示された注射装置は、携帯を考慮した形状に形成されているものであって、携帯時に注 30 射針を保護するためのキャップを外してスタータに取り付けることによって、キャップがスタータのつまみとして機能するように構成されている。しかしながら、モータ、モータを制御する回路部、電源となる電池などが一つの筐体に納接されているものであるから、なんらかの衝撃などによってスタータが始動してモータが起動されると、薬液が無駄に漏れてしまうという問題があった。

【0006】本発明は上記問題点の解決を目的とするものであり、モータを含む駆動機構部と、モータを制御する回路部および電池とをそれぞれ別体の筐体に内蔵し、使用時にのみ両者を電気的に結合できるようにすることによって、非使用時にはモータが起動されることがないようにし、もって、薬液が無駄に漏れることのない安全なペン型注射装置を提供しようとするものである。

#### [0007]

【課題を解決するための手段】請求項1では、上記目的を違成するために、薬液が充填され内容積が可変であるカートリッジと、電気エネルギにより駆動される駆動派を備えカートリッジの内容積を縮小するようにカートリッジの一部を押圧する押圧手段と、薬液をカートリッジ 50

から外部に注出する中空針状のカニューレと、押圧手段 を制御する制御回路部と、押圧手段および制御回路部の 電源となる電池とを細長円筒状の筐体に配設したペン型 注射装置において、筐体は、カートリッジおよび押圧手 段を内蔵するとともにカニューレを軸方向の一端部から 突出させた細長円筒状のパレルと、制御回路部および電 池を内蔵した細長円筒状のキャップとからなり、キャッ プは、パレルの軸方向の一端部に結合されてカニューレ を覆う状態と、パレルの軸方向の他端部に結合されて回 路部および電池と押圧手段とを電気的に接続する状態と が選択可能なように、パレルの軸方向の両端部に対して 着脱自在に結合されるのである。

【0008】請求項2では、パレルはパレル例コネクタ 端子を備え、キャップはパレルへの着脱に伴ってパレル 明コネクタ端子に着脱自在に結合されるキャップ 関コネクタ端子を備え、パレル例コネクタ端子とキャップ 関コネクタ端子とを介してパレルとキャップとの間の電気的な接続がなされている。請求項3では、キャップの軸方向の一端面はパレルの軸方向の各端部が挿入可能となるように閉放され、パレルは軸方向においてカニューレが突出する一端部とは反対側の端部にパレル例コネクタ端子を備え、キャップは軸方向において開放側の一端部とは反対側の端部にパレル例コネクタ端子を備え、キャップは軸方向において開放側の一端部とは反対側の端部の内側にキャップ側コネクタ端子を備えているのである。

【0009】請求項4では、パレルは、カートリッジを内蔵しカニューレが突設される円筒状のカートリッジケースと、押圧手段を内蔵する円筒状のメインケースとを同軸上に配列するとともに着脱自在に結合して形成されている。請求項5では、カートリッジケースとメインケースとの着限を検出する着脱検出手段が設けられているのである。

【0.010】請求項6では、制御回路部は、着脱検出手段によりカートリッジケースがメインケースに装着されていることが検出されているときには、押圧手段がカートリッジを押圧する向きにモータの回転方向を設定し、着脱検出手段によりカートリッジケースがメインケースから離脱したことが検出されたときには、押圧手段がカートリッジから離れる向きにモータを回転させるようになっている。

【0011】請求項7では、着脱検出手段は、カートリッジケースとメインケースとの結合部位において、カートリッジケースに固着した第1の永久磁石片と、メインケースに固定され第1の永久磁石片からの磁束の有無に対応した信号を出力する第1の磁気センサとにより構成されているのである。請求項8では、カートリッジは、パレルの軸方向においてカニューレに向かって押圧されることにより薬液が注出されるように形成され、押圧手段は、駆動源であるモータと、モータの出力軸に結合され、速装置の出力軸の回転運動を減速装置の出力軸の軸方向への直

40

進運動に変換する直進装置と、直進装置において直進運動を行う部位に結合されカートリッジに押圧力を作用させる押圧子とを備え、モータの出力軸と、減速装置の出力軸と、直進装置の中心禁と、押圧子の中心線とは、バレルの中心線の上に配列される。

【0012】請求項9では、減速装置は、モータの出力 軸に結合された主動歯車と、モータの出力軸に平行な複 数本の支軸を備えたキャリアと、各支軸にそれぞれ回動 自在に軸支され主動歯車に噛合する複数個の遊星歯車 と、バレルの内周面に一体に形成され遊星歯車に噛合す る内歯車とからなり、キャリアに直進装置が結合される のである。

【0013】請求項10では、直進装置は、減速装置の 出力側に結合されて回転するリードねじと、リードねじ に螺合しリードねじの回転によりリードねじの軸方向に 移動する直進子と、直進子に一端部が結合され他端部に 押圧子が結合された押し棒とからなる。請求項11で は、減速装置は、モータの出力軸に結合された主動歯車 と、モータの出力軸に平行な複数本の支軸を周部に備え た円板状のキャリアと、各支軸にそれぞれ回動自在に軸 **\*支され主動歯車に噛合する複数個の遊星歯車と、パレル** の内周面に一体に形成され遊星歯車に噛合する内歯車と からなり、直進装置は、リードねじと、リードねじに燻 合しリードねじの回転によりリードねじの軸方向に移動 する直進子と、直進子に一端部が結合され他端部に押圧 子が結合された押し棒とからなり、キャリアは支軸が突 設された面とは反対側の面の中心部に突出する連結台を 備え、連結台の先端面には非円形に関口する連結穴が穿 設され、リードねじの一端部には連結穴に嵌合する断面 非円形の連結部が形成されている。

【0014】請求項12では、押圧子が、あらかじめ規定された移動範囲の各端末位置のうち、カートリッジの押圧量が最大になる前端位置に到達したことを検出する前端検出手段と、接端位置に到達したことを検出する後端検出手段とが設けられているのである。請求項13では、制御回路部は、モータの回転中に前端検出手段と後端位置とのいずれか一方によって押圧子が前端位置と後端位置とのいずれかに到達したことが検出されるとモータを停止させる。

【0015】調求項14では、前端検出手段および後端 検出手段は、直進子に固定された第2の永久磁石片と、 パレルに固定され押圧子が前端位置に到達したときに第 2の永久磁石片からの磁束を検出して信号を出力する第 2の磁気センサと、パレルに固定され押圧子が後端位置 に到達したときに第2の永久磁石片からの磁束を検出し て信号を出力する第3の磁気センサとにより構成される。

【0016】請求項15では、パレルは、カートリッジ を内蔵しカニューレが突設される円筒状のカートリッジ ケースと、押圧手段を内蔵する円筒状のメインケースと 50

を同軸上に配列するとともに着脱自在に結合して形成さ れ、メインケースには、カートリッジケースに固着した 第1の永久磁石片からの磁束の有無に対応した信号を出 力する第1の磁気センサと、あらかじめ規定された移動 範囲の各端末位置のうちカートリッジの押圧量が最大に なる前端位置に押圧子が到達したときに直進子に固定さ れた第2の永久磁石片からの磁束を検出して信号を出力 する第2の磁気センサと、押圧子が後端位置に到達した ときに第2の永久磁石片からの磁束を検出して信号を出 カする第3の磁気センサとが固定され、メインケースに 設けたバレル側コネクタ端子と、キャップに設けられバ レルとの着脱に伴ってバレル側コネクタ端子に着脱自在 に結合されるキャップ側コネクタ端子とを介してパレル とキャップとの間の電気的な接続がなされ、メインケー スの周壁の要所には各磁気センサおよびモータとパレル 倒コネクタ端子とを接続する導電部が形成されているの

【0017】請求項16では、キャップは、円筒状の内 個キャップと、内側キャップの外周面をほぼ全面に亙っ て覆う円筒状のキャップカバーとを備え、内側キャップ の外周面には、制御回路部を構成する回路部品が表面実 接される導電部が形成されているのである。請求項17 では、電池を内蔵する円筒状の電池ホルダが、内側キャップと同軸上に配列されるとともに内側キャップに着脱 自在に結合されている。

【0018】調求項18では、キャップは、円筒状の内 傾キャップと、内側キャップの外周面をほぼ全面に亙っ て優う円筒状のキャップカバーと、内側キャップと同軸 上に配列され内側キャップに着脱自在に結合される電池 を内蔵した電池ホルダとを備え、内側キャップには、制 御回路部を構成する回路部品が表面実装されるとともに 電池に電気的に接続される導電部と、パレルに設けたバ レル側コネクタ端子に着脱自在に結合されてバレルとキャップとの間の電気的な接続を行うキャップ側コネクタ 端子とが設けられ、上記導電部はキャップ側コネクタ端 子に電気的に接続されている。

【0019】請求項19では、制御回路部は、現在時刻を計時する時計手段と、蒸液を注出する注出時刻および注出量を設定する設定手段と、設定された注出時刻および注出量を記憶する記憶手段とを備え、設定手段は、時間に関する操作と注出量に関する操作とを択一的に選択するモード選択スイッチと、設定つまみの回転方向および回転角に対応した設定値を発生する回転スイッチとを備えている。

【0020】請求項20では、回転スイッチの設定つまみは、キャップの外周面に回動自在に装着されている。 請求項21では、制御回路部は、現在時刻を計時する時 計手段と、薬液を注出する注出時刻および注出量を設定 する設定手段と、設定された注出時刻および注出量を記 憶する記憶手段と、注出時刻になったことを報知する報

知手段と、薬液の注出を開始させるように操作するスタ ート手段とを備え、注出時刻よりも前にはスタート手段 の操作が無効にされるようになっている。

【0021】請求項22では、スタート手段は、キャッ プの軸方向におけるパレルに結合される端部とは反対側 の端面に進退自在に突出するスイッチ釦により開閉され るスタートスイッチである。請求項23では、制御回路 部は、現在時刻を計時する時計手段と、薬液を注出する 注出時刻および注出量を設定する設定手段と、設定され た注出時刻および注出量を記憶する記憶手段と、現在時 刻、注出時刻、注出量などを表示する表示手段と、薬液 の注出を開始させるように操作するスタート手段とを備 え、設定手段は、時間に関する操作を選択する時間スイ ッチと、注出量に関する操作を選択する注出量スイッチ とを備え、時間スイッチと注出量スイッチとスタート手 段との操作順序に応じて、記憶手段に注出時刻および注 出量を設定する設定状態と、記憶手段に記憶された注出 時刻および注出量を表示手段に表示する確認状態と、記 億手段に記憶された注出時刻および注出量を消去する消 去状態とが選択されるようになっている。

[0022]

【作用】請求項1の構成によれば、押圧手段およびカー トリッジを内蔵しカニューレが突出したパレルと、押圧 手段を制御する制御回路部および電源となる電池を備え たキャップとを備え、キャップは、パレルの軸方向の一 端部に結合されてカニューレを覆う状態と、パレルの軸 方向の他境部に結合されて回路部および電池と押圧手段 とを電気的に接続する状態とが選択可能なように、パレ ルの軸方向の両端部に対 して着脱自在に結合されるの で、携帯時には電源と押圧手段とが電気的に分離される 形となり、誤動作によって押圧手段が作動することによ り薬液が無駄に濡れるという事故が確実に防止できるの である。また、ベン型の形状として携帯できるのであっ て、他人からは注射装置を携帯し ているようには見え ず、患者の立場では注射装置の使用を気付かれないこと によって心理的圧迫感がないと いう利点がある。さら に、笹体が円筒状に形成されているので、上腕部や大腿 部への装着が容易になるものである。

【0023】請求項2の構成によれば、パレルとキャッ プとの電気的接続を、パレルとキャップとの着脱に伴っ て着脱されるパレル側コネクタ端子とキャップ側コネク 夕端子とを介して行うのであって、パレルとキャップと を使用状態に結合すれば、別途の配線などを接続するこ となく、ただちに電気的接続を行うことができるのであ

【0024】請求項3の構成によれば、パレルの端部が キャップ内に挿入された形で使用されるから、使用時の 全体長が比較的短くなり、取り扱いやすくなるという利 点がある。請求項4の構成は、パレルを細長円筒状に形 成するための望ましい実施態様である。

10

【0025】請求項5の構成によれば、カートリッジを 内蔵したカートリッジケースと、押圧手段を内蔵したメ インケースとの着脱を検出する着脱検出手段を設けてい るので、カートリッジの交換時にカートリッジケースを メインケースから外したことを検出できるのであって、 押圧手段の制御情報として有効な情報が得られるのであ る。

【0026】請求項6の構成は、着脱検出手段の望まし い使用例であって、カートリッジケースがメインケース に装着されているときには、カートリッジを押圧する向 きにモータの回転方向を設定するから、モータの回転量 と薬液の注出量とが一致し、薬液の注出量を正確に制御 できるのである。また、メインケースからカートリッジ ケースを外したときには、押圧手段が自動的に復帰する から、新しいカートリッジをカートリッジケースに内蔵 した後、メインケースに結合したときに、押圧手段にカ ートリッジが押されて薬液が無駄に濡れるというような 事態が発生しないのである。

【0027】請求項7の構成は、着脱検出手段の望まし い実施態様である。請求項8の構成によれば、押圧手段 20 を構成するモータの出力軸と、減速装置の出力軸と、底 進装置の中心線と、押圧子の中心線とが、パレルの中心 線の上に配列されるから、パレルを細長円筒状に形成す るための望ましい形態の押圧手段を構成することができ るのである。

【0028】請求項9の構成は、減速装置の望ましい実 施態様であって、この形態によってモータの出力軸と、 減速装置の出力軸とが一 直線上に配置されることにな る。請求項10の構成は、直進装置の望ましい実施態様 であって、リードねじの回転運動を、リードねじに集合 した直進子の直進運動に変換するから、大きな押圧力が 得られるのであって、薬液の注出にあたって負荷が大き い場合にも直進量を精度よく制御できるのである。ま た、この形態では、リードねじを中心として回転対称と なるように形成できるから、パレルを細長円筒状に形成 するための望ましい直進装置が得られるのである。

【0029】請求項11の構成によれば、減速装置のキ ャリアと直進装置のリードねじとを結合する際に、キャ リアに設けた連結穴にリードねじに設けた連結部を嵌合 させているので、結合用に別途の部品を必要とせず、組 立が容易になるのである。請求項12の構成では、押圧 子の移動範囲の各端末位置を検出するようにしているの で、押圧手段の制御情報として有効な情報が得られる。

【0030】請求項13の構成は、前端位置検出手段お よび後端位置検出手段の望ましい使用例であって、移動 範囲の端末位置に押圧子が到達したときにはモータを停 止させるので、直進子がリードねじの端まで移動してロ ックされるのを防止することができるのである。謝求項 14の構成は、前端位置検出手段および後端位置検出手

段の望ましい実施態様である。 50

【0031】請求項15の構成により、メインケースが、内側ケースとケースカバーとからなる二重筒として形成され、内側ケースに各磁気センサおよびモータをバレル側コネクタ端子に接続する導電部を形成しているので、別途にリード線などによる配線を行う必要がなく、パレルの小型化につながるのである。請求項16の構成によれば、キャップが、内側キャップとキャップカバーとからなる二重筒として形成され、制御回路部を構成する回路部品が表面実装される導電部が内側キャップの外側面に形成されているから、内側キャップの内部空間をカニューレの保護などに用いることができ、全体長の短縮化につながるものである。

【0032】請求項17の構成によれば、電池ホルダが内側キャップと同軸上に配列されているから、キャップを細長円筒状に形成するための望ましい形態が得られるのである。請求項18の構成によれば、内側キャップに設けた導電部を介して、制御回路部および電池がキャップ側コネクタ端子に接続されるから、別途にリード線などによる配線を行う必要がなく、キャップの小型化につながるのである。

【0033】請求項19の構成によれば、注出時刻および注出量の設定を、設定つまみの回転方向および回転角に応じた設定値を発生する回転スイッチによって行うので、少数の操作部で設定値を発生させる際に押釦スイッチなどを用いて操作する場合に比較すれば操作が容易になるという利点がある。請求項20の構成は、設定つまみをキャップの外周面に回動自在に装着したものであって、キャップを円筒状の形態に保つ望ましい実施態様である。

【0034】請求項21の構成は、注出時刻を報知した 30 後に、使用者がスタート手段を操作することによって薬 液の注出が行われるようにしているのであって、注出時 刻に至るまでに薬液を注出することによって薬液が過剰 に投与されることを防止できるのである。請求項22の 構成によれば、スタート手段の操作部となるスイッチ釦 をキャップの一端部に設けているので、キャップを円筒 状の形態に保つことができるのである。

【0035】納求項23の構成によれば、時間に関する 操作を選択する時間スイッチと、薬液の注出量に関する 操作を選択する注出量スイッチと、スタート手段との操 作順序に応じて、薬液の注出時刻および注出量を、記憶 手段に対して設定し、確認し、消去することができるの であって、少数の操作部によって記憶手段に対する必要 な操作を行うことができるのである。

#### [0036]

【実施例】本発明のペン型注射装置は、図1に示すように、それぞれ網長い円筒状に形成されたパレル1とキャップ2とにより構成される。パレル1は、注射針10と、カートリッジケース20と、メインケース30と、モータカバー40とを輸方向の一直線上で連結した構成 50

を有する。パレル1の にはキャップ2の内径にほぼ等 しく設定され、パレル1とキャップ2とは着脱自在に結 合される。携帯時には、図2のように、注射針10を履 うようにキャップ2をパレル1の一端部に結合し、使用 時には、図3のように、注射針10が露出するようにキャップ2をパレル1の他端部に結合する。

12

【0037】注射針10は、図4に示すように、有底円筒状に形成された結合用ねじ筒11と、結合用ねじ筒1 1の底壁に挿通された形で保持された中空針状のカニューレ12と、カニューレ12においてパレル1より突出する部分に着脱自在に被嵌される鞘状のニードルシース13とを備える。結合用ねじ筒11は、内周面にねじ溝(図示せず)が形成されている。ニードルシース13は、非使用時にカニューレ12に装着されることによって、カニューレ12を保護する。

【0038】カートリッジケース20は、両端が開放され結合用ねじ筒11と同じ外径を有する円筒状に形成され、薬液を充填したカートリッジ21を収納する。また、カートリッジケース20は、軸方向の一端部の外周のに、結合用ねじ筒11の内周面に形成されたねじ溝が場合するねじ溝20aを備える。カートリッジケース20の軸方向の他端部の周壁には、バヨネット継手を構成する結合溝20bが周方向の3か所に形成されるとともに、結合溝20bとは異なる位置で保持穴20cが形成される。保持穴20cには、後述する着脱検出手段を構成する永久磁石片22が嵌着される。

【0039】カートリッジ21は、ガラスや合成樹脂等 により円筒状に形成された容器21aの軸方向の一端部 を容器21aに固定された封止部材21bで閉塞すると ともに、容器21 aの軸方向の他端部を容器21 aに内 掃されて容器21gの軸方向に移動する栓部材21cで 閉塞し、封止部材21bと栓部材21cとの間の空間に 薬液を充填したものである。すなわち、栓部材21cが 容器21aの軸方向に移動することにより、薬液を充填 している空間の内容積が変化するのである。封止部材2 1 b および栓部材 2 1 c は、ゴムや軟質合成樹脂等の弾 性材料を用いて形成される。栓部材21cは、容器21 aの内周面に密接して移動中に薬液が濡れるのを防止す る。注射針10をカートリッジケース20に結合した状 **幾で、カートリッジケース20にカートリッジ21を挿** 入すれば、封止部材21bにカニューレ12の一端部が 刺還される。この状態で、栓部材21cを封止部材21 bに近づけるように移動させれば、カニューレ12を通 して薬液がカートリッジ21の外部に注出されるのであ る.

【0040】メインケース30は、図5に示すように、 円筒状の内側ケース31と、内側ケース31に外継され る円筒状のケースカバー32とからなる二重筒であり、 内側ケース31の軸方向の一端部には、図7に示すよう に、カートリッジケース20を着脱自在に結合するため

の連結情33が固着され、他端部には、駆動源であるモータ41を収納したモータカバー40が結合される。内側ケース31は、液晶ポリマなどを用いた成形品であって、要部に導電部34が設けられる。導電部34は、網板などを用いて内側ケース31と同時成形を行って形成することができる。また、導電部34のうち大きな強度を必要としない部分は、網箔などを貼着して形成してもよい。内側ケース31の軸方向の一端面には、周方向の3か所で固定凹所31aが形成される。

【0041】連結局33は、液晶ポリマなどを用いて有 底円筒状に形成された成形品であって、内側ケース31 の内径およびカートリッジケース20の内径にほぼ等し い外径を有する。連結筒33の外周面には、各固定凹所 31 a にそれぞれ嵌着される固定突起33 a が周方向の 3か所で突設されるとともに、上記結合溝20 bととも にパヨネット維手を構成する結合突起33bが周方向の 3か所で突設される。したがって、組立時には、固定凹 所31aと固定突起33aとの位置を合わせて内側ケー ス31に連結筒33を固着すれば、内側ケース31に対 する連結筒33の位置を容易に合わせることができるの である。また、カートリッジケース20の結合溝206 と連結簡33の結合突起33bとの位置を合わせて、カ ートリッジケース20を連結筒33に押し付けながら回 転させると、カートリッジケース20がメインケース3 0に結合されるのである。

【0042】連結筒33の周壁には保持穴336が形成 され、保持穴33fには、ホールICや磁気抵抗素子で ある磁気センサ35が嵌着される。磁気センサ35は、 カートリッジケース20が連結筒33に結合されたとき に、カートリッジケース20に設けた永久磁石片22か らの磁束を検出する。すなわち、永久磁石片22と磁気 センサ35とにより、カートリッジケース20のメイン ケース30への着脱を検出する着脱検出手段が構成され るのである。磁気センサ35の端子は、連結筒33の外 傾面において内側ケース31に挿入される部位に形成さ れた導電部36に接続される。内偏ケース31の内周面 において導電部36に対応する部位には導電部34の一 部が露出し、連結簡33を内側ケース31に装着するこ とによって、連結筒33の導電部36が内側ケース31 の導電部34に電気的に接続される。連結筒33の導電 40 部36は、内側ケース31に形成した導電部34と同様 に、銅板などを連結筒33と同時成形したり、銅箔など を運結筒33に貼着することによって形成される。

【0043】連結筒33は、軸方向において内側ケース メインケース30にモータカバー40を結合することが できるのである。メインケース30にモータカバー40を結合することが できるのである。メインケース30にモータカバー40 を結合した状態では、モータカバー40の挿入片40d の外側面に露出する導電部42が、内側ケース31の軸 で内側ケース31に臨む面の中央部には後述するねじ受 方向の一端部の内周面に 郷出する導電部34に接触する。ここに、ケースカバー32の軸方向の一端部には結は、ステッピングモータであるモータ41を内蔵する円 50 合突起31bに係合する位置決め切欠32aが形成さ

14

筒状のモータ収納筒部40aと、モータ収納筒部40a よりも外径が小径である円筒状のコネクタ用筒部40b とを、同軸上に配列するとともに段部40cを介して一 体に連結した形状に、液晶ポリマ等を用いて形成され る。モータ収納情部40aは、内側ケース31の内径に ほぼ等しい外径を有し、モータ収納筒部40 aの軸方向 の一端部には、内側ケース31に挿入される挿入片40 dが周方向の3か所で突設される。モータカパー40に は、銅板などを用いて複数の電路を形成する導電部42 10 が同時成形される。一部の電路を形成する導電部42は 一端部が挿入片40dの外側面に舞出し、他の電路を形 成する導電部42は一端部がモータ収納筒部40aの内 周面に露出する。また、各電路の他端部はそれぞれコネ クタ用筒部40bの周囲に露出する。各電路を形成する 導電部42のうちコネクタ用筒部40bの周囲に露出す る部分の先端部には、それぞれモータカバー40の軸方 向と平行な筒状に形成されたパレル側コネクタ端子42 aが形成される。また、コネクタ用筒部40bの底壁に は非円形に開口するキー孔40eが形成される。

【0044】モータ41は円筒状であって、軸方向の一 端面に出力軸41aが突設され、周面に端子41bが舞 出する。モータ41をモータ収納簡部40aに対して所 定の位置に格納すれば、モータ収納筒部40aの内周面 に露出している導電部42とモータ41の端子416と が接触して電気的接続がなされるのである。モータ41 において出力軸41aが突出する端面には一対のねじ穴 41cが形成され、ねじ穴41cに螺合する取付ねじ4 4を用いることにより、モータ取付台43がモータ41 に固定される。モータ取付台43は、モータ41の出力 軸41 aが貫通する貫通穴43 aを中央部に備え、3本 の腕片43bが同一平面上で中央部から放射状に突設さ れた三叉状に形成される。各腕片43bの先端縁には、 それぞれ腕片43bに直交する形でケースカパー32の 外周面に沿って配置される取付片43cが設けられる。 各取付片43cには、それぞれパヨネット継手を構成す る結合溝43 dが形成される。この結合溝43 dととも にバヨネット継手を構成する結合突起31bは、内側ケ ース31の軸方向の一端部の外周面に突設されている。 したがって、モータ取付台43にモータ41を取り付 け、モータ41にモータカバー40を被嵌した状態で、 内側ケース31の結合突起31bとモータ取付台43の 結合清43点との位置を合わせ、内側ケース31に向か ってモータ取付台43を押し付けながら回転させると、 メインケース30にモータカバー40を結合することが できるのである。メインケース30にモータカパー40 を結合した状態では、モータカバー40の挿入片40 d の外側面に露出する導電部42が、内側ケース31の軸 方向の一端部の内周面に 第出する導電部34 に接触す る。ここに、ケースカバー32の輪方向の一端部には結

れ、ケースカパー32の内側ケース31に対する位置決めがなされる。

【0045】モータ41の出力軸41aの回転は、減速 装置50を介して直進装置60に伝達され、直進装置6 0 では回転運動を直進運動に変換する。減速装置50 は、モータ41の出力軸41aに結合された主動歯車5 1を備える。主動歯車51の周囲には主動歯車51に嘘 合する3個の遊星歯車52が配置される。各遊星歯車5 2は、円板状のキャリア53の表裏の一面に突設された 3本の支軸53aの回りでそれぞれ回転自在となるよう にキャリア53に保持される。内側ケース31の軸方向 の一端部の内周面には、遊星歯車52に噛合する内歯車 54が形成される(図6参照)。したがって、主動歯車 51がモータ41の出力軸41aの回転に伴って回転す ると、各遊星歯車52は自転するとともに主動歯車51 の回りを公転することになり、遊星歯車52の公転に伴 ってキャリア53が回転することになる。このような構 成の減速装置50を用いることによって、モータ41の 出力軸41aの回転速度を大きな減速比で減速すること ができるのである。モータ取付台43と遊星歯車52と ●の間には歯車押さえ板55(図6参照)が配設され、遊 星歯車52が支軸53aの軸方向にがたつかないように **している。** 

【0046】キャリア53の表裏において支軸53aが 突出する面とは反対側の面の中央部には連結台53bが 突股され、連結台53bの中央部に形成された連結穴5 3cにリードねじ61の一端部が連結される。リードね じ61は一端部に断面が非円形(たとえば、矩形状)の 連結部61aを備え、連結穴53cは連結部61aの断 面形状にほぼ等しい開口形状に形成されている。したが って、連結部61aを連結穴53cに挿入すれば、キャ リア53の回転に伴ってリードねじ61が回転すること になる。ここに、上記構成の減速装置50を用いたこと により、モータ41の出力軸41aと、リードねじ61 とは同軸上に配置されることになる。

【0047】直逸装置60は、減速装置50の出力輪を 兼ねた上記リードねじ61と、リードねじ61に螺合す る直進子62とを備える。すなわち、リードねじ61が 回転すれば、直進子62が直進する。直進子62は、円 柱状であって、中央部にリードねじ61と螺合するねじ 40 孔62aが形成され、表裏の一面の周部には3本の押し 棒63の一端部がそれぞれ結合される。リードねじ61 の先端部は連結筒33の底壁33cに形成したねじ受穴 33eに保持され、リードねじ61のぐらつきが防止される。また、各押し棒63の他端部は押圧子64に結合 される。押し棒63は上述した連結筒33の底壁33c に形成された軸受孔33dに挿通されることにより、直 進子62や押し棒63がリードねじ61と共回りするの が防止され、かつ、押し棒63のぐらつきが防止される。押圧子64は、カートリッジ21の容器21aに挿 50 入できる寸法に形成される。したがって、メインケース30にカートリッジケース20を結合し、メインケース30からの押圧子64の突出量を増加させることによって、栓部材21cを封止部材21bに近付く向きに移動させ、カニューレ12を通して薬液を注出させることができるのである。要するに、押圧子64の移動量に応じ

て薬液の注出量を調節することができるのである。 【0048】ところで、直進子6.2の周面には保持穴6 2 bが形成され、保持穴62 bには永久磁石片65が固 定される。また、内側ケース31の軸方向の両端部に は、それぞれ保持穴31c、31dが形成され、各保持 穴31c、31dにはそれぞれ永久磁石片65からの磁 束を検出する磁気センサ37、38が固定される。磁気 センサ37、38にはホールICや磁気抵抗素子が用い られ、磁気センサ37、38の端子は内側ケース31に 設けた導電部34に接続される。各磁気センサ37は、 それぞれ押圧子64のメインケース30からの突出量が 最大になる前端位置と最小になる後端位置とを規定する ために設けられている。すなわち、図8 (a) に示すよ うに、永久磁石片65からの磁束を磁気センサ37が検 出する位置を、押圧子64の移動範囲の一方の端末位置 である前端位置とし、図8(b)に示すように、永久磁 石片65からの磁束を磁気センサ38が検出する位置 を、押圧子64の移動範囲の他方の端末位置である後端 位置とするのである。このように、永久磁石片65と一 対の磁気センサ37、38とにより、押圧子64の前端 位置を決定する前端検出手段と後端位置を決定する後端 検出手段とを構成できるのである。前端位置と後端位置 とを検出することによって、後述するように、押圧子6 4の前進規制と後退規制との制御を行うことができる。 したがって、磁気センサ37は前進規制用となり、磁気 センサ38は後退規制用となる。

【0049】メインケース30および連結簡33に配設された磁気センサ35、37、38の増子やモータカバー40に内蔵されたモータ41の増子は、それぞれ導電部34、36、42を介して、モータカバー40のコネクタ用簡部40bの周囲に配列されたパレル側コネクタ増子42aに電気的に接続される。キャップ2は、図9に示すように、メインケース30の外径にほぼ等しい内径を有した円筒状のキャップ内筒71と、キャップ内筒71の外周を覆う円筒状のキャップカバー72とを備えた二重筒であって、キャップ内筒71は液晶ポリマ等により成形される。

【0050】キャップ内筒71は、円筒状の主筒部71 aと、主筒部71aよりも外径が小径である円筒状の連結用筒部71bとを、同軸上に配列するとともに段部7 1cを介して一体に連結した形状に形成される。また、キャップ内筒71には、導電部73が設けられる。導電部73は、網板などをキャップ内筒71と同時成形することによって形成される。導電部73のうち大きな強度

を必要としない部分は、銅箔などを貼着することによっ て形成してもよい。

17

【0051】連結用簡部716の内部は、軸方向の中間 部に一体に設けられた仕切板71d(図8参照)によっ て2室に分割される。仕切板71dの表裏のうち主筒部 71 aに臨む面の中央部には、モータカパー40に形成 されたキー孔40eに嵌合するキー71eが突設され る。また、キー718の周囲には、モータカバー40の コネクタ用筒部40bの周囲に配列された各パレル側コ ネクタ端子42aにそれぞれ挿通される複数のキャップ 観コネクタ端子73aが、キャップ内筒71の軸方向と 平行になるように配列される。各キャップ側コネクタ端 子73aは、導電部73に電気的に接続されているので あって、図11に示すように、キャップ側コネクタ端子 73 aをパレル側コネクタ端子42 aに挿通するように キャップ2をパレル1に結合すれば、パレル1に設けた 導電部34、36、42と、キャップ2に設けた導電部 73とが電気的に接続されることになる。ここで、各パ レル側コネクタ端子42aと各キャップ関コネクタ端子 73aとの対応関係は、断面非円形であるキー孔40e とキー71eとが噛合することによって規定される。ま た、主筒部71 aの内周面には軸方向に沿ってガイド清 711が形成され、パレル1にキャップ2を結合すると きに、内側ケース31の外側面に突設された結合突起3 1 bがガイド溝7 1 fに案内される。

【0052】主筒部71aの外周面に形成される導電部73は、回路パターン73bおよびスイッチパターン73bには回路部品74が実装されるとともに液晶表示板75が接続される。液晶表示板75は、導電ゴムよりなる接続片76を介して導電部73に接続される。スイッチパターン73cにはモード選択スイッチの操作部となる一対の向して配置される。ハンドル板77に設けた各操作釦77a、77bは、それぞれ固定接点となるスイッチパターン73cとともに周知の構成のフラットスイッチを構成するのであり、各操作釦77a、77bにおけるスイッチが対するのであり、各操作釦77a、77bにおけるスイッチが対するのであり、各操作釦77a、77bにおけるスイッチが対するのであり、各操作釦77a、77bにおけるスペーサ(図示せず)が設けられる。

【0053】連結簡部71bには、軸方向における段部71cに近い端部の外周面に、導電部73によって軸方向に平行な多数の線状パターンを周方向に等間隔として編状に配列したスイッチパターン73dが形成される。連結簡部71bのうちスイッチパターン73dが形成されている部位の外側面には、円筒状の設定つまみ78が一端を段部71cに当接させる形で回動自在に嵌着される。設定つまみ78の内間面にはスイッチパターン73dに摺接する接触ばね78aが設けられ、接点つまみ78を回動させることによって、スイッチパターン73d

18

に対する接触ばね78 a との接触状態が変化することにより、回転方向および回転角が識別できるようになっている。すなわち、接触ばね78 a は複数(2個)設けられ、それぞれスイッチパターン73 d の隣接する線状パターン間を短絡するように構成されているのであって、各接触ばね78 a は、線状パターンに対する位相が互いにずれるように配置されているのである。その結果、スイッチパターン73 d と接触ばね78 a とにより、設定つまみ78の回転方向および回転角に応じた状態が得られる回転スイッチが構成されるのである。

【0054】連結簡部71bには、軸方向における段部71cから遠い端部に電池ホルダ80が着脱自在に結合される。すなわち、連結簡部71bの上記端部には結合溝71gが形成され、有底円筒状に形成された電池ホルダ80の外周面は結合溝71gとともにパヨネット維手を構成する結合突起80aが突設される。結合溝71gと結合突起80aとは、周方向の3か所に形成されている。また、電子ホルダ80の外径は、連結簡部71bの内径にほぼ等しくなっている。したがって、結合突起80aと結合溝71gとの位置を合わせ、電池ホルダ80をキャップ2に押し付けながら回転させれば、電池ホルダ80とキャップ2とを結合することができるのである。

【0055】電池ホルダ80は、軸方向において連結筒部71bに臨む面が開放され、釦形の電池81が内蔵される。電池81は、電池ホルダ80の底壁80cの内周面に露出する導電部82と、連結筒部71bの内部の仕切板71dに対して固定された接触ばね79との間に保持される。接触ばね79は、仕切板71dの一面に露出する導電部73に電気的に接続される。また、電池ボルダ80の底壁80cには圧電ブザーよりなるブザー83を保持する収納凹所80bが形成される。

【0056】電池ホルダ80の軸方向において閉塞側の 端部には、円筒状のスイッチケース84が結合される。 すなわち、電池ホルダ80の閉塞側の端部の外側面に結 合用突部80cが突殺され、スイッチケース84の軸方 向の一端面に一対の結合用脚片84aが突設されている のであって、結合用脚片84aの先端部に設けたフック 部84bとスイッチケース84の端面との間に結合用突 部80cを挟持することによって、電池ホルダ80にス イッチケース84が結合されるのである。

【0057】スイッチケース84は、スイッチ釦85と 復帰ばね86とを内蔵する。スイッチ釦85は、円板状 に形成された操作片85aの表裏の一面が、スイッチケ ース84の軸方向における電池ホルダ80から遠い方の 一面に露出する。また、操作片85aの表裏の他面の中 央部には、復帰ばね86の一端部が挿入されるばね保持 筒85bが突設され、復帰ばね86を電池ホルダ80の 底壁80cと操作片85aとの間に保持するようになっ ている。したがって、復帰ばね86は、スイッチ釦85

50

40

に対してスイッチケース84から突出する向きの復帰力を与えるのである。操作片85aにおいて保持簡80bが突設された面の周部には、一対のガイド用脚片85cが突設される。ガイド用脚片85cの先端部にはガイド片85dが突設され、スイッチケース84の内周面に触方向に沿って形成されたガイド溝84aにガイド片85dが鳴合することによって、スイッチ釦85の移動が規制される。すなわち、スイッチ釦85はガイド溝84aに沿って進退自在となり、ガイド溝84aの端縁にガイド片85dが係止されることによってスイッチケース84からの抜け止めがなされるのである。

【0058】保持筒85bの先端面には全面に亙って導電部87(図10参照)が設けられ、この導電部87は電池ホルダ80の底壁80cに露出した導電部82とともに押釦スイッチであるスタートスイッチの接点を構成する。すなわち、導電部82において導電部87に対向する部位には電路の開いたスイッチパターン82aが形成され、スイッチ釦85を押し込むことによって導電部87がスイッチパターン82aに接触すると、導電部87を介してスイッチパターン82aが導通するのである。

【0059】電池ホルダ80の軸方向の一端部であって 連結開部71bに結合したときに連結開部71bの内側 に挿入される部位の外周面には、連結開部71bの内周 面に露出する導電部73に接続されるように、導電部8 2の一部が露出する。すなわち、電池ホルダ80をキャップ内筒71に接続することによって、電池81、ブザー83、スイッチパターン82aが、導電部82を介し て連結簡部71bの導電部73に接続されるのである。

【0060】キャップカバー72には、ハンドル板77 30 に設けた一対の操作銀77a、77bが挿通される一対 の釦挿通孔72a、72bが穿設されるとともに、液晶 表示板75が露出する表示用窓孔72cが穿設される。 キャップカパー72の内径はキャップ内筒71の外径よ りも大きく形成されるのであって、キャップ内筒 71の 外側面とキャップカバー?2の内側面との間の空間に、 回路部品74が配設されるのである。また、キャップカ パー72の軸方向における寸法は、キャップ内筒71の 主筒部71 a の軸方向における寸法とほぼ等しくなるよ うに設定され、キャップカバー72をキャップ内筒71 40 に 生着した状態で、設定つまみ 78 が露出するようにな っている。さらに、キャップカバー72の外側面には、 クリップ72dが固定され、キャップカパー72の外側 面とクリップ72dとの間に衣服のポケットなどを挟む ことができるようにしてある。

【0061】次に、回路部の構成を図12に基づいて説明する。回路部は、基本的には、上述した各磁気センサ35、37、38と、操作如77a、77bによりそれぞれ操作される時間スイッチSW: および注出量スイッチSW: と、設定つまみ78により操作される回転スイ

【0062】 着脱検知用の磁気センサ35の出力信号は 着脱判定部101に入力され、カートリッジケース20 がメインケース30から外れたときに、着脱判定部10 1から離脱信号が出力される。離脱信号は、後退パルス 発生部102を始動して後退用パルスを送出させ、モー タドライバ103を介してモータ41を回転させる。こ のとき、モータ41は、押圧子64のメインケース30 からの突出量を減少させるように逆転する。後退規制用 の磁気センサ38の出力信号は、後退パルス発生部10 2を停動させるために用いられている。すなわち、押圧 子64が後退し、押圧子64に設けた永久磁石片65の 磁束によって後退規制用の磁気センサ38がオンになる と、後退パルスの発生が停止してモータ41が停止する のである。したがって、カートリッジ21を交換するた めにカートリッジケース20をメインケース30から外 すと、押圧子64が自動的に後退してメインケース30 からの突出量が最小になった時点で停止する。その結 果、新しいカートリッジ21を装着したカートリッジケ ース20をメインケース30に結合したときに、押圧子 64が栓部材21cを押圧して薬液が無駄に漏れるのを 防止することができるのである。しかも、押圧子64 は、カートリッジケース20をメインケース30から外 すと自動的に後退するから、操作を意識する必要がな く、薬液が無駄に漏れるのを確実に防止できるのであ 

【0063】カートリッジケース20がメインケース3 0から外れているときには、押圧子64の後退以外の動 作は禁止される。すなわち、産脱信号は、前進判定部1 0.4を介して前進パルス発生部1.0.5に入力されること によって、前進パルス発生部105を停動させるのであ り、モータ41を正転させて押圧子64を前進させるた めの前進パルスがモータドライバ103に入力されるの を禁止する。また、時間スイッチSWi、注出量スイッ チSW』、回転スイッチSW』、スタートスイッチSW 、 を操作したときに発生する各信号は、それぞれインタ ーロック部106、107、108、109を通過して 後段に送られるようになっており、各インターロック部 106、107、108、109に離脱信号が入力され ているときには、信号の通過が禁止されるようになって いる。すなわち、雕訳信号が発生しているときには、時 間スイッチSW╴、注出量スイッチSWz、回転スイッ チSW」、スタートスイッチSW。の操作は無効になる のである.

【0064】前進パルス発生部105は、制御部110 からの前進開始信号によって始動するのであり、前進バ ルス発生部105より出力される前進パルスはモータド ライバ103を介してモータ41を正転させる。前進判 定部104には、離脱信号のほかに、前進規制用の磁気 センサ37の出力信号と、後述する制御部110からの 前進停止信号とが入力される。すなわち、離脱信号と磁 気センサ37の出力信号と前進停止信号とのいずれかが 出力されると、前進パルス発生部105が停動するので あり、押圧子64の前進が禁止されるのである。磁気セ ンサ37による前進パルスの停止は、メインケース30 からの押圧子64の最大突出量を規制するためであり、 制御部110からの前進停止信号による前進パルスの停 止は、押圧子64の移動量を規制して所定量の薬液を注 出するためである。ここにおいて、後退パルス発生部1 0 3 および前進パルス発生部 1 0 5 では、始動よりも停 動が優先される。

【0065】カートリッジケース20がメインケース3 0 に装着されて離脱信号が解除されているときには、時 聞スイッチSWi 、注出量スイッチSWi 、回転スイッ チSW<sub>3</sub>、スタートスイッチSW<sub>4</sub>の操作は有効にな る。時間スイッチSW」と注出量スイッチSW』とから の出力信号はモード選択部111に入力され、モード選 択部111では、時間スイッチSW: と注出量スイッチ SW2 との操作順序に応じて、制御部110の動作モー ドを、時計合わせモード、注出量設定モード、注出時刻 設定モード、確認モードなどに設定する。また、回転ス イッチSW: からの出力信号は、回転方向判別部112 および回転角計数部113に入力された後に設定値発生 部114に入力される。設定値発生部114では、回転 30 方向判別部112により判定された設定つまみ78の回 転方向に応じて設定値の増減を決定し、回転角計数部1 13により判定された設定つまみ78の回転角に応じて 出力すべき設定値を決定する。設定値発生部114から 出力された設定値は、時刻や注出量の設定値として制御 部110に入力される。スタートスイッチSW。の出力 信号は、そのまま制御部110に入力される。ただし、 スタートスイッチSW。の出力信号を通過させるインタ ーロック部109は、制御部110からのスタート禁止 信号が入力されている期間には、スタートスイッチSW 40 4 の操作を無効にするように構成されている。

【0066】制御部110は、クロック発生部115から出力される基準クロック信号に同期して動作し、表示用ドライバ116を介して液晶表示器75による表示を制御する。また、制御部110には、RAMなどよりなる書換え可能な記憶部117が接続されている。記憶部117は、現在時刻を記憶する時計用領域D。と、設定した注出量と注出時刻とを後述するプログラム番号とともに組にして記憶する複数の設定用領域D。、D2、・・、Dnとを備えている。

【0067】上記構成の回路部のうち、一点鎖線で囲まれた部分100は、マイクロプロセッサ、プログラムを格納したROM、記憶部117となるRAMなどを1チップ上に集積したワンチップコントローラとして構成することが可能である。したがって、周辺部品としては、モータドライバ103を構成するトランジスタや、クロック発生部115の発援周波数を規制する振動子や、液晶表示器75などの少数の部品があればよく、キャップ内筒7下の外側面程度の狭い場所に実装することが可能になるのである。

【0068】次に、制御部110の動作を図13ないし図18に基づいて説明する。ただし、図13ないし図18の説明において、括弧付きの数字はステップを示すものとする。制御部110は、基本的には、図13に示すように、設定処理(200)、計時処理(250)、注出処理(300)、押圧子復帰処理(350)を繰り返し行っている。また、電池81が接続されて電源がオンになったときには、内蔵したリセット回路部によって内部状態および記憶部117の初期化(150)を行う。

【0069】設定処理 (200) では、図14に示すよ うに、まず時計合わせモードと注出量設定モードとが選 択される。すなわち、設定処理(200)が開始される と、時間スイッチSW゛、注出量スイッチSW゛、スタ ートスイッチSW。に対応するボート(以下、押釦スイ ッチ用ポートと略称する)が天力許可状態になって、ス イッチの状態が取り込まれる(201)。このとき、時 間スイッチSW」と注出量スイッチSW₂とのオン、オ フの状態が判定される(202、203)。操作釦77 aを押して時間スイッチSW:をオンにすれば、液晶表 示器75に時計合わせモードであることが表示され(2 04)、回転スイッチSW1 に対応するボート(以下、 回転スイッチ用ポートと略称する)が入力許可状態とな る (205)。 詩刻を合わせるには、所望の時刻が液晶 表示器75に表示されるように、設定つまみ78を正逆 に回転させればよいのであって、アナログ式の時計と同 様の操作感覚で時計を合わせることができるのである (206)。したがって、押釦スイッチなどを操作する ことにより設定値をスキャニングする操作方法に比較し て、時刻を合わせるのが容易になるのである。 このと き、押釦スイッチ用ボートが入力許可状態になっている から(207)、液晶表示器75に所望の時刻を表示し た状態で、ラジオや電話での時報にタイミングを合わせ て操作釦77aを押して時間スイッチSWにをオンにす れば(208)、内部時計が始動することになる。

【0070】一方、設定処理(200)の開始時に時間 スイッチSW:をオンにせずに操作釦77bを押して注 出量スイッチSW:をオンにしたときには、注出量設定 処理(209)が開始される。注出量設定処理(20 9)が開始されると、図15に示すように、注出量設定 50 モードになったことが液晶表示器75に表示され(21

0)、同時にプログラム番号と、そのプログラム番号に 対応する薬液の注出量および注出時刻の設定値が表示さ れる。プログラム番号は、薬液の注出量と注出時刻との 組に一対一に付与される数値であって、本実施例では最 大値が4になるように構成されている。すなわち、記憶 部117には、注出量と注出時刻との組を格納するため の4個の設定用領域Di、Di、Di、Diが設けられ ているのである。液晶表示器75への表示がなされる と、回転スイッチ用ポートが入力許可状態になる(21 1)。したがって、薬液の注出量の設定操作には、時計 合わせモードと同様に、波晶表示器 75 に表示される注 出量が所望の設定値になるまで設定つまみ78を正逆に 回転させればよいのである(212)、このとき、押釦 スイッチ用ポートが入力許可状態になって(213)、 注出量スイッチSWzと時間スイッチSWzとのオン、 オフの状態が判定される(214、215)。時間スイ ッチSW2 のみがオンになると、注出時刻設定モードに 移行する。

【0071】注出時刻設定モードでは、回転スイッチ用 ポートが入力許可状態になる(216)。したがって、 ▲時計合わせモードと同様にして設定つまみ78を正逆に 回転させて、所望の注出時刻を設定する(217)。こ ●のとき、押釦スイッチ用ポートが再び入力許可状態にな り(218)、時間スイッチSW、と注出量スイッチS W: とのオン、オフの状態が判定される(219、22 0). このときには、時間スイッチSW1 のみがオンに なると、液晶表示器75に表示されているプログラム器 号に対応する一つの設定用領域D、、D、、D、、D、 に対して、ステップ212において設定された注出量と ステップ217において設定された注出時刻とが格納さ れる。すなわち、液晶表示器75に表示されているプロ グラム番号に対応する設定用領域Di、Di、Di、D - に対して注出量と注出時刻との一つの組が格納される のである。この時点で、液晶表示器75は現在時刻を表 示する時計表示状態になって(221)、計時処理に移

【0072】ところで、ステップ213やステップ218において押卸スイッチ用ポートが入力許可状態であるときに、注出量スイッチSW!をオンにした場合には、プログラム番号がインクリメントされ(222)、注出量と注出時刻との組を格納する設定用領域D:、D:、D:、が変更される。ここにおいて、プログラム番号は最大値が4であるから、プログラム番号をインクリメントした結果が5になった場合には1に戻し(223、224)、プログラム番号が4を越えないようにする。すなわち、プログラム番号が最大値に達すると自動的に最小値に戻るように循環的に設定されるのである。このようにしてプログラム番号が更新されると注出量設定モードに戻り、ステップ210からの操作が繰り返されることになる。

【0073】上述のような助作の結果、ステップ213 またはステップ218において押釦スイッチ用ポートが 入力許可状態であるときに、注出量スイッチSW。をオ ンにすると、表示中のプログラム番号に対応する設定用 領域D<sub>1</sub> 、 D<sub>2</sub> 、 D<sub>3</sub> 、 D<sub>4</sub> に新たな設定値は格納され ず、プログラム番号のみが更新されて、そのプログラム 番号に対応した注出量および注出時刻の設定値が液晶表 示器 7 5 に表示されることになる。すなわち、ステップ 203とステップ214とに示すように、注出量スイッ チSW2 を2回続けてオンにするか、あるいは、ステッ プ215で時間スイッチSW」を一度オンにしてもステ ップ220に至るまでに注出量スイッチSW2をオンに すれば、設定用領域Di、Dz、Di、Diに格納され た設定値を確認できることになる。要するに、注出量ス イッチSWュをオンにする操作を繰り返すことによっ て、各プログラム番号に対応した設定値を順次確認でき ることになる。この動作は、時間スイッチSW,を2回 続けてオンにするまで繰り返すことができる。

【0074】また、薬液の注出量や注出時刻を誤って設 定したときには、ステップ213またはステップ218 において押釦スイッチ用ポートが入力許可状態であると きに、時間スイッチSW1 および注出量スイッチSW2 をオンにせずに、スイッチ釦85を押すことによりスタ ートスイッチSW、をオンにすれば(225)、液晶表 示器75に表示されているプログラム番号に対応する設 定用領域Di、Di、Di、Diの内容を消去すること ができる(226)。すなわち、ステップ203におい て注出量スイッチSW: をオンにし、次に、ステップ2 13またはステップ218において押釦スイッチ用ボー トが入力許可状態であるときに、ステップ225におい てスタートスイッチSW, をオンにすれば、設定値の消 去ができるのである。設定値が消去された後には、プロ グラム番号は更新されずに注出量設定モードに復帰する から、改めて注出量と注出時刻との組を設定しなおせば よい。

【0075】以上の動作をまとめると、注出量および注出時刻を設定するときには、注出量スイッチSW。をオンにした後(203)、回転スイッチSW。で注出量を設定し(212)、次に、時間スイッチSW。で注出時刻を設定して(215)、回転スイッチSW。で注出時刻を設定し、最後に時間スイッチSW。をもう一度オンにすればよいのである。また、設定値を確認するときには、注出量スイッチSW。をオンにした後(203)、もう一度注出量スイッチSW。をオンにすればよく(214または219)、この状態を解除するには、時間スイッチSW。を2回続けてオンにすればよい。設定値の消去には、注出量スイッチSW。をオンにした後(203)、スタートスイッチSW。をオンにした後(203)、スタートスイッチSW。をオンにした後(203)、上述した確認の操作

を行って所望のプログラム番号の設定値を液晶表示器で 5に表示させた後、上述した設定の操作を行えばよい。 [0076]次に、計時処理(250)について図16 に基づいて説明する。計時処理では、クロック発生部1 15より出力されるクロック信号に基づいて生成された 1 秒ごとに発生する秒パルスを計数する(251)。秒 パルスが1個送出されるたびに記憶部117の時計用領 城D。 の秒カウント値がインクリメントされ(2.5 2)、砂カウント値が60になると(253)、砂カウ ント値が0にリセットされるとともに(254)、分力 ウント値がインクリメントされる(255)。分カウン ト値が30に達すると(256)、チェックフラグが0 から1になる (257)。また、分カウント値が60に 達した場合にも(258)、チェックフラグが0から1 になる (259)。要するに、30分刻みでチェックフ ラグが立てられるのである。また、分力ウンタ値が60 に違したときには、分カウント値が0にリセットされる とともに (260) 、時カウント値がインクリメントさ れる (261) 。 時カウント値は24に達すると (26 2)、0にリセットされる(263)。液晶表示器75 には現在時刻の表示がなされ(264)、チェックフラ グが1であるかどうかが判定される(265)。また、 チェックフラグが1になっているときには、設定時刻に なったかどうかが判定される(266)。要するに、設 定時刻は30分単位で設定されるのである。設定時刻に なったと判定されると、タイムアップフラグが1になり (267)、薬液を注出する注出処理(300)に移行 する。チェックフラグもしくはタイムアップフラグが1

ではないときにも注出処理(300)に移行する。 【0077】注出処理 (300) では、図17に示すよ うに、タイムアップフラグが1であると判定されると (301)、設定時刻になったことを液晶表示器75に 表示し(302)、タイムアップを報知するためにブザ 一83を鳴動させる(303)。また、タイムアップフ ラグが1ではない(すなわち、チェックフラグも1では ない) ときには、注出処理 (300) は実行されずに、 押圧子復帰処理(350)に移行する。このとき、押釦 スイッチ用ポートが入力許可状態になり(304)、ス タートスイッチSW。がオンになれば(305)、注出 開始を報知するためにブザー8.3を鳴動させる(30 6)。ここで、注出量の設定値に基づいてモータ41の 回転量を決める注出パルス数が設定される(307)。 次に、制御部110から前進開始信号が送出されて前進 パルス発生部105が始動し、モータ41が回転する (308)。注出パルス数の前進パルスの送出が終了し たとき(309)、あるいは、前進規制用の磁気センサ 37によって押圧子64の突出量が最大に達したことが 検出されたとき(310)には、制御部110から前進 停止信号が送出されて前 進パルス発生部105が停動 し、モータ41が停止する(311)。このような動作 50

によって、押圧子64がカートリッジ21の栓部材21 cを所定量だけ押圧して設定量の薬液が注出されるのである。薬液の注出が終了すると、ブザー83が鳴動して注出の終了を報知する(312)。また、薬液の注出が終了すれば、次のブログラム番号に対応した次回の注出時刻が液晶表示器75に表示され(313)、タイムアップフラグが0にリセットされ(314)、押圧子復帰処理(350)に移行する。上述した動作で明らかなように、注出時刻になっていなければ、スタートスイッチSW。は受け付けられないから、注出時刻ではないように、誤ってスタートスイッチSW。を押しても薬液が注出されることがなく、薬液が無駄に漏れることがないのである。

【0078】押圧子復帰処理(350)では、図18に示すように、押圧子64の突出量が最小になったときに送出される復帰完了フラグが1であるかどうかが判定され(351)、復帰完了フラグが1でないときには前定規制用の磁気センサ37がオンであるかどうかが判定される(352)。すなわち、押圧子64の突出量が最小になる位置としてモータ41を逆転させ、押圧子64を後退場付出まで後退して後退規制用の磁気センサ38がオンになる(353)。押圧子64の突出量が最小になる位置を送出してそイ1を停止させる(355)。このようにして押圧子64の突出量が最小になった時点で、復帰完了フラグが1になり(356)、押圧子復帰処理(350)が完了するのである。

【0079】上記構成の薬液注射装置を実際に使用する場合には、キャップ2を注射針10を覆う形でパレル1に装着して携帯すればよく、設定された注出時刻になればブザー83の鳴動によって報知されるから、注射針10を露出させた形でキャップ2をパレル1の反対側の端部に結合した後、カニューレ12を皮下に挿入してスイッチ釦85を押せば、設定された注出量の薬液が注出されるのである。

【0080】また、図19に示すように、身体に常時装着して使用することもできる。すなわち、注射針10を舞出させる形でキャップ2をバレル1の端部に結合した状態とし、身体の上腕部や大腿部に巻き付けたサイ2を大腿部に巻き付けたサイ2を大腿部に巻き付けたでする。キャップカバー72は大力ので表することに大力によって薬性・カニューレ93を安介した状態で、押さえがいます。このように対力には、設定されています。このようは、設定では、1日に何度もカニューレ12を皮下に使用法では、1日に何度もカニューレ12を皮下に使用法では、1日に何度もカニューレ12を皮下に

入する必要がなく、カニューレ12000人に伴う苦痛が少なくなるものである。また、上述したように、住出時刻にならなければ、スイッチ釦85を押しても薬液は注出されないから、誤って薬液が注出されることによって薬液が過剰に投与されるという心配もないのである。

【0081】なお、上記実施例では、設定された注出時刻に設定された注出量の薬液が注出されるように構成しているが、制御部110の動作を変更すれば、ノボベンと同様に、スイッチ釦85を押すたびに設定量の薬液が注出されるように構成することも可能である。また、身10体に常時装着して使用する場合に、設定された注出時刻になれば、自動的に所定量の薬液が注出されるように構成することも可能である。

#### [0082]

【発明の効果】本発明は上述のように、押圧手段および カートリッジを内蔵しカニューレが突出したパレルと、 押圧手段を制御する制御回路部および電源となる電池を 備えたキャップとを備え、キャップは、バレルの軸方向 の一端部に結合されてカニューレを覆う状態と、パレル の軸方向の他端部に結合されて回路部および電池と押圧 20 、手段とを電気的に接続する状態とが選択可能なように、 パレルの軸方向の両端部に対して着脱自在に結合される。 ので、携帯時には電源と押圧手段とが電気的に分離され る形となり、誤動作によって押圧手段が作動することに より薬液が無駄に漏れるという事故が防止できるという 利点を有するのである。また、ペン型の形状として携帯 できるのであって、他人からは注射装置を携帯している ようには見えず、患者の立場では注射装置の使用を気付 かれないことによって心理的圧迫感がないという利点が ある。さらに、円筒状に形成されているので、上腕部や 30 大腿部への装着が容易になるものである。

#### 【図面の簡単な説明】

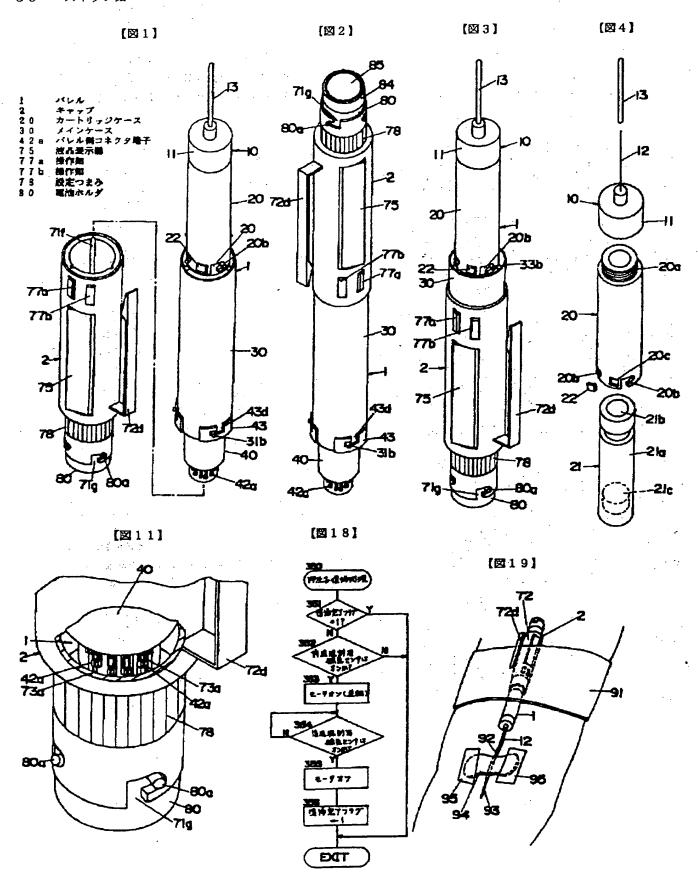
- 【図1】実施例を示す分解斜視図である。
- 【図2】実施例を示す携帯時の斜視図である。
- 【図3】実施例を示す使用時の斜視図である。
- 【図4】実施例を示す要部の分解料視図である。
- 【図5】実施例を示す要部の分解斜視図である。
- 【図6】 実施例を示す要部の断面図である。
- 【図7】実施例を示す要部の分解料視図である。
- 【図8】実施例を示し、(a)は押圧子が前端位置に位 40置する状態の斜視図、(b)は押圧子が後端位置に位置する状態の斜視図である。
- 【図9】実施例を示すキャップの分解斜視図である。
- 【図10】実施例を示すキャップの断面図である。
- 【図11】実施例を示すパレルとキャップとの結合部分 の拡大斜視図である。
- 【図12】実施例を示す制御回路部のプロック図である。
- 【図13】実施例の動作説明図である。
- 【図14】実施例の動作説明図である。

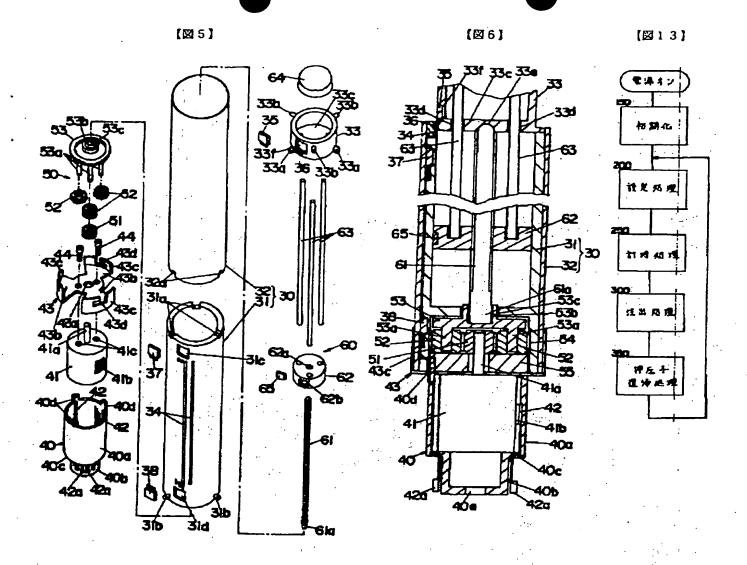
- 【図15】実施例の動作説明図である。
- 【図16】 実施例の動作説明図である。
- 【図17】実施例の動作説明図である。
- 【図18】実施例の動作説明図である。
- 【図19】実施例の使用例を示す斜視図である。
- 【図20】従来例を示す携帯時の斜視図である。
- 【図21】従来例を示す使用時の斜視図である。

#### 【符号の説明】

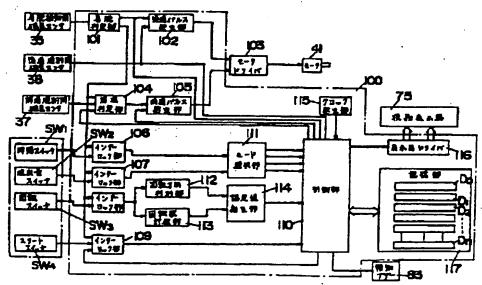
- 1 パレル
- り 2 キャップ
  - 12 カニューレ
  - 20 カートリッジケース...
  - 21 カートリッジ
  - 2.2 永久磁石片
  - 30 メインケース
  - 31 内側ケース
  - 32 ケースカバー
  - 3 4 導電部
  - 35 磁気センサ
- 37 磁気センサ
  - 38 磁気センサ
  - 41 モータ
  - 41a 出力軸
  - 42a バレル側コネクタ端子
  - 50 減速装置
  - 51 主動歯車 5 1
  - 52 遊風歯車
  - 53 キャリア
  - 53a 支軸
- 53b 連結台
- 53c 連結穴
- 6 0 ...... 直進装置
- au 6.1: リードねじ 、 againal
  - 61a 連結部
  - 62 直進子
  - 63 押し棒
  - 6.4 押圧子
  - 65 永久磁石片
  - 71 内側キャップ
- 7 72 キャップカバー
- 73 導電部
  - 73a キャップ側コネクタ端子
  - 74 回路部品
  - 75 液晶表示器
  - 77a 操作釦
  - 77b 操作釦
  - 78 設定つまみ
  - 80 電池ホルダ
- 81 激池
- 50 83 ブザー

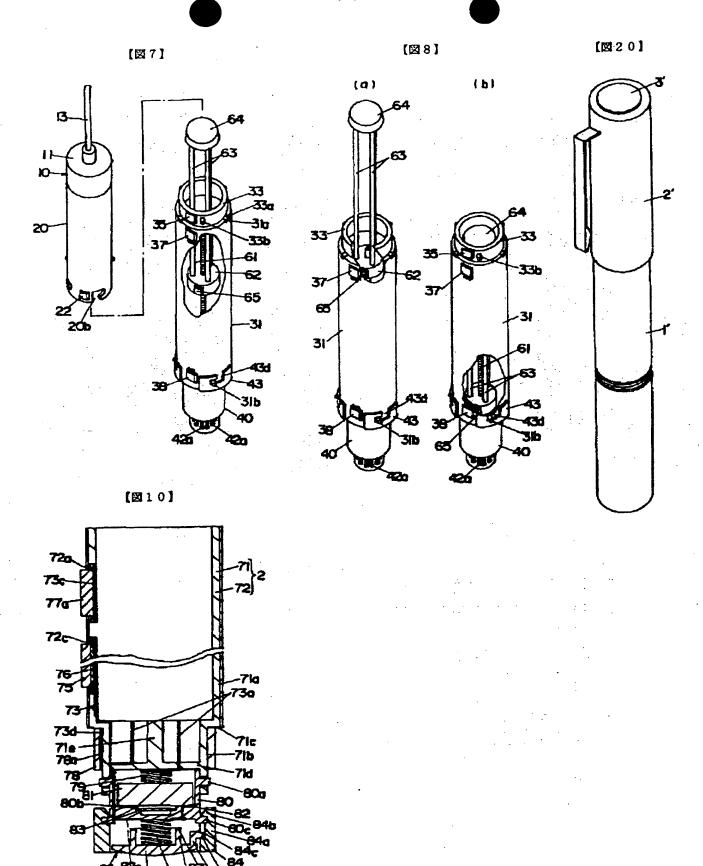


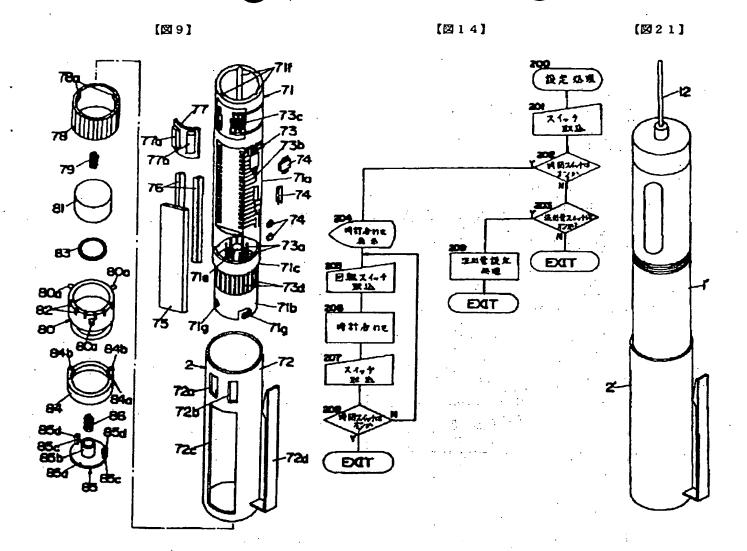




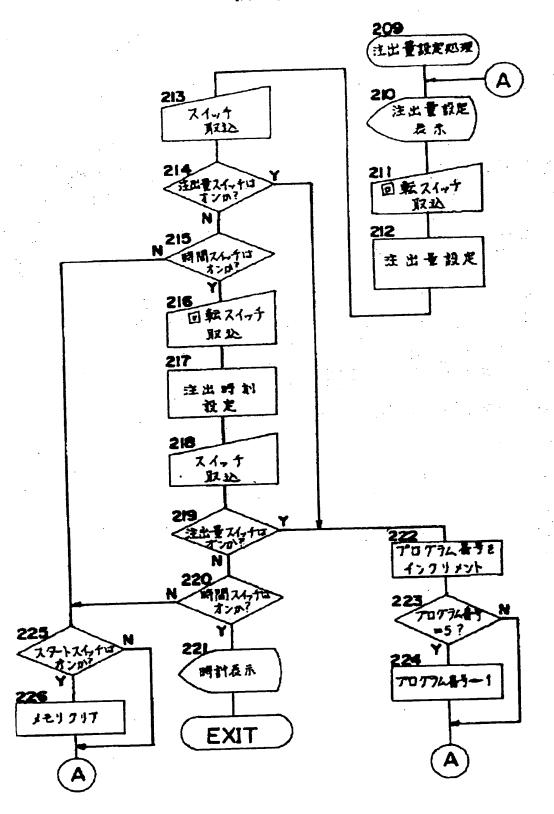
【図12】



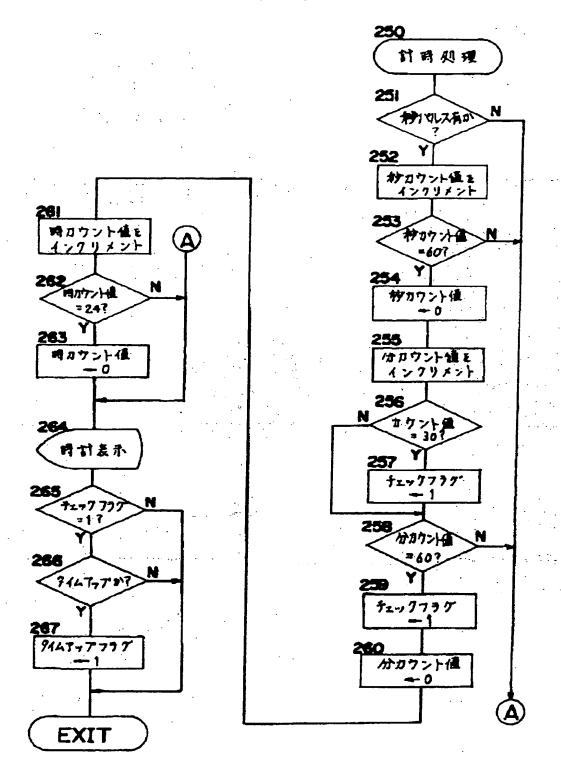




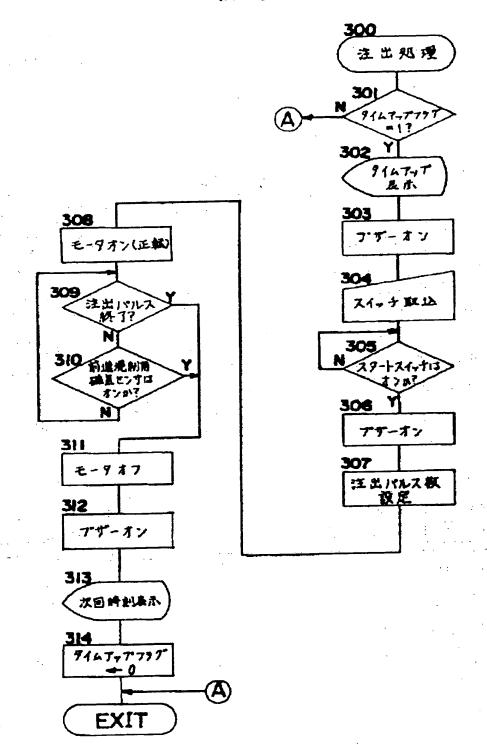
[图15]



[図16]



【図17】



# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER:

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

